

АКАДЕМИЯ НАУК СССР

ВОДНЫЕ РЕСУРСЫ

(ОТДЕЛЬНЫЙ ОТТИСК)

4

МОСКВА · 1986

где W — объем обломочного материала на пляже на единицу длины береговой линии, $\text{м}^3/\text{м}$; N — скорость отступления клифа, $\text{м}/\text{год}$; $H = \text{const}$ — высота клифа, м ; $a = \text{const}$ — доля пляжеобразующего материала в породах, слагающих берег ($0 \leq a \leq 1$); k — коэффициент истираемости материала, год^{-1} ; t — время, год . Зависимость N от объема наносов на пляже в общем случае нелинейная [3, 7], но ее можно аппроксимировать прямой $N = \gamma(W_m - W)$, где γ и $W_m = \text{const}$ ($N = 0$ при $W = W_m$).

Дифференцируя (1) по времени, получим динамическую систему второго порядка

$$\frac{dV}{dt} = -AV + u(t), \quad (2)$$

$$\frac{dW}{dt} = V,$$

где $A = aH\gamma + k$, $u(t) = \frac{d\xi}{dt}$, $|u| \leq \beta$ — ограничение на интенсивность наращивания подсыпки (изъятия), следующее из технических условий, $\text{м}^2/\text{год}^2$.

Задача состоит в том, чтобы систему (2) перевести из некоторого произвольного начального состояния, характеризующегося параметрами (W_0, V_0) , в динамически равновесное состояние с некоторой скоростью изменения объема $(W_{\text{ст}}, V_k)$ за минимальное время при заданных возможностях подсыпки (изъятия) пляжевого материала. $W_{\text{ст}}$ означает стационарное решение уравнения (1) при $\xi(t) = 0$, описывающего установившийся естественный ход абразии. При достижении системой ситуации $(W_{\text{ст}}, V_k)$ и прекращении управления V_k обращается в нуль.

Синтез оптимальных управлений для системы (2) строится на основе ее решения при $u(t) = +\beta$ и $u(t) = -\beta$ [1]. На рис. 1 приведен частичный расчетный синтез при следующих значениях параметров: $A = 0,2 \text{ год}^{-1}$ ($a = 0,3$; $k = 0,1 \text{ год}^{-1}$, $H = 100 \text{ м}$, $\gamma = 1/300 \text{ (м} \cdot \text{год)}^{-1}$), $W_m = 50 \text{ м}^2$, $W_{\text{ст}} = \left(\frac{A-k}{A}\right)W_m = 25 \text{ м}^2$, $V_k = 6 \text{ м}^2/\text{год}$, $\beta = 1,539 \text{ м}^2/\text{год}^2$. Асимптоты $V = \pm \frac{\beta}{A}$ также являются фазовыми траекториями этого синтеза.

Физический смысл имеют траектории в правой полуплоскости $W > 0$. Уравнение верхней линии переключения ($V > V_k$) имеет вид

$$W = W_{\text{ст}} + \frac{1}{A}(V_k - V) + \frac{\beta}{A^2} \ln \left(\frac{AV + \beta}{AV_k + \beta} \right). \quad (3)$$

Для получения нижней линии переключения необходимо поменять знак на обратный в произведениях AV и AV_k под логарифмом.

Уравнение фазовой траектории, лежащей между асимптотой и нижней линией переключения, имеет вид

$$W = W_0 - \frac{1}{A}(V - V_0) - \frac{\beta}{A^2} \ln \left(\frac{AV - \beta}{AV_0 - \beta} \right). \quad (4)$$

Координата V_B точки переключения определяется по формуле

$$V_B = \frac{1}{A} \sqrt{\beta^2 + (AV_0 - \beta)(\beta + AV_k) \exp \left[\frac{A^2}{\beta} \left(W_0 - W_{\text{ст}} + \frac{1}{A}(V_0 - V_k) \right) \right]}, \quad (5)$$

W_B находится из уравнения (4) при подстановке в него значения V_B .

Время перехода системы из начальной точки (W_0, V_0) в точку переключения B равно

$$t_1 = \frac{1}{A} \ln \left(\frac{AV_0 - \beta}{AV_B - \beta} \right). \quad (6)$$

Время перехода из точки переключения в конечную точку $(W_{\text{ст}}, V_k)$ находится из выражения

$$t_2 = \frac{1}{A} \ln \left(\frac{AV_B + \beta}{AV_k + \beta} \right). \quad (7)$$

Общее оптимальное время $T = t_1 + t_2$.

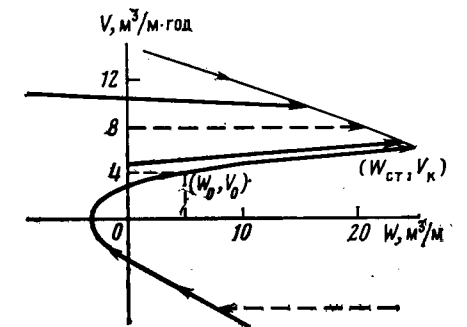


Рис. 1. Частичный синтез оптимальных управлений для системы уравнений (2)

УДК 551.83/84

К ТЕОРИИ ОПТИМАЛЬНОГО УПРАВЛЕНИЯ БЕРЕГОВЫМИ ПРОЦЕССАМИ

МОСКОВКИН В. М., ЕСИН Н. В.

В настоящее время актуальной становится проблема рационального укрепления абразионных берегов, что связано с интенсивным вовлечением береговой зоны морей и других водных объектов в хозяйственную деятельность человека и с необходимостью восстановления и поддержания динамически равновесных состояний береговых систем. В ряде работ [4—6] были высказаны соображения о целесообразности перехода от укрепления берегов (различного рода гидротехническими сооружениями) к управлению их развитием путем регулирующих воздействий. Одним из таких воздействий может быть подсыпка (или изъятие) из береговой зоны обломочного материала. Таким способом можно управлять скоростью абразии в широком диапазоне — от нуля до ее максимального значения [7]. Задача состоит в выборе оптимального (наиболее экономичного, наиболее быстрого при заданных технических возможностях, требующего наименьших производственных мощностей и т. д.) режима подсыпки (или изъятия) обломочного материала. Для ее решения использована теория оптимальных процессов [1].

При неизменном волновом режиме моря динамика отступления берега достаточно хорошо описывается уравнением баланса пляжеобразующего материала [2], которое с учетом управляющего фактора $\xi(t)$, $\text{м}^3/\text{м} \cdot \text{год}$ (подсыпка при $\xi > 0$ и изъятие при $\xi < 0$) можно записать в виде

$$\frac{dW}{dt} = aNH - kW + \xi(t), \quad (1)$$

Перейдем к выбору значений V_k и β для ситуации дефицита обломочного материала в начальный момент времени ($W_0 < W_{ст}$). Значение V_k зададим через максимальную интенсивность (δ) равномерной подсыпки: $V_k = \delta$. Решая уравнение (1) при $\xi(t) = \delta$, $W_0 < W_{ст}$, найдем время перевода системы в стационарное состояние при равномерной подсыпке:

$$T_\delta = \frac{1}{A} \ln \left[1 + \frac{A}{\delta} (W_{ст} - W_0) \right]. \quad (8)$$

Значение V_0 определим из уравнения (1) при $\xi(t) = 0$:

$$V_0 = A (W_{ст} - W_0). \quad (9)$$

В этом случае (при $V_0 < V_k$) начальная точка (W_0, V_0) лежит на нижней линии переклочения и оптимальным управлением является равноускоренная подсыпка с интенсивностью $\xi(t) = \beta t$ ($0 < t < t_1, t_2 = 0, V_b = V_k$). Из практических соображений следует положить, чтобы максимальное значение равноускоренной подсыпки не превышало заданного максимального значения равномерной подсыпки. Таким образом, имеем следующее соотношение для оценки β : $\beta t_1 = \delta = V_k$, которое в силу выражений (6) и (9) сводится к трансцендентному уравнению относительно β :

$$\frac{\beta}{A} \ln \left[\frac{A^2 (W_{ст} - W_0) - \beta}{AV_k - \beta} \right] = V_k. \quad (10)$$

Можно показать, что уравнение (10) имеет единственное решение. При $V_k = 6 \text{ м}^2/\text{год}$, $W_0 = 5 \text{ м}^2$ и указанных выше значениях остальных параметров $\beta = 1,539 \text{ м}^2/\text{год}^2$. Расчеты показывают, что $t_1 = T > T_\delta$, т. е. равномерная подсыпка материала быстрее приводит к цели, чем равноускоренная, конечная интенсивность которой равна интенсивности равномерной подсыпки. Такой результат есть следствие неполной эквивалентности задачи оптимального управления со случаем равномерной подсыпки. Действительно, в первом оптимальном варианте осуществляется перевод системы из точки ($W_0, A(W_{ст} - W_0)$) в точку ($W_{ст}, V_k = \delta$), во втором — из точки ($W_0, A(W_{ст} - W_0) + \delta$) в точку ($W_{ст}, V_k = \delta$). Для выбора наиболее рационального варианта необходима дальнейшая оценка общего объема подсыпаемого материала и отступления берега для двух видов подсыпки. Вначале приведем основные выражения для равноускоренной подсыпки (уравнение (1) при $\xi(t) = \beta t$).

Изменение объема материала на пляже во времени имеет вид

$$W(t) = \left(W_0 - W_{ст} + \frac{\beta}{A^2} \right) \exp(-At) + \frac{\beta}{A} \left(t - \frac{1}{A} \right) + W_{ст}, \quad (11)$$

где $W(t_1) = W_{ст}$; t_1 определяется из выражения (6) при $V_b = V_k$; $\beta t_1 = V_k$. Общий объем равноускоренной подсыпки равен

$$W_{отс} = \int_0^{t_1} \beta t dt = \frac{\beta}{2} t_1^2. \quad (12)$$

Расстояние, на которое отступает клиф, можно оценить по формуле

$$S(t) = \int_0^t \gamma (W_m - W) dt = \gamma t (W_m - W_{ст}) + \frac{\gamma \beta t}{A} \left(\frac{1}{A} - \frac{t}{2} \right) + \frac{\gamma}{A} \left(W_0 - W_{ст} + \frac{\beta}{A^2} \right) [\exp(-At) - 1]. \quad (13)$$

Аналогичные выражения для равномерной подсыпки ($\xi(t) = \delta = V_k$) имеют вид

$$W(t) = \left(W_0 - W_{ст} - \frac{\delta}{A} \right) \exp(-At) + \left(\frac{\delta}{A} + W_{ст} \right), \quad (14)$$

$$W_{отс} = \int_0^{T_\delta} \delta dt = \delta T_\delta. \quad (15)$$

$$S(t) = \gamma t \left(W_m - W_{ст} - \frac{\delta}{A} \right) + \frac{\gamma}{A} \left(W_{ст} + \frac{\delta}{A} - W_0 \right) [1 - \exp(-At)], \quad (16)$$

где $W(T_\delta) = W_{ст}$, T_δ определяется из (8).

При $W_0 = 5 \text{ м}^2$ и указанных выше значениях остальных параметров при равноускоренной подсыпке имеем $\beta = 1,539 \text{ м}^2/\text{год}^2$, $t_1 = 3,9$ лет, $t_2 = 0$, общий объем подсыпки $W_{отс} = 11,7 \text{ м}^2$. В случае равномерной подсыпки $T_\delta = 2,55$ лет $W_{отс} = 15,3 \text{ м}^2$. Таким образом, при равноускоренной подсыпке на километровой отрезке берега получается экономия отсыпаемого материала $(15,3 \text{ м}^2 - 11,7 \text{ м}^2) \cdot 1000 \text{ м} = 3600 \text{ м}^3$, свидетельствующая о предпочтительности равноускоренной подсыпки, несмотря на то, что на нее требуется больше время. Отступление клифа к моменту окончания управления ($t = t_1$) при

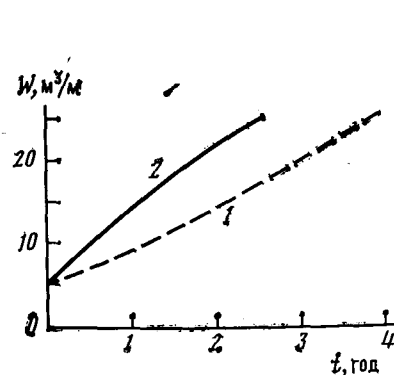


Рис. 2

Рис. 2. Изменение объема материала на пляже во времени для случаев равноускоренной (1) и равномерной (2) подсыпки

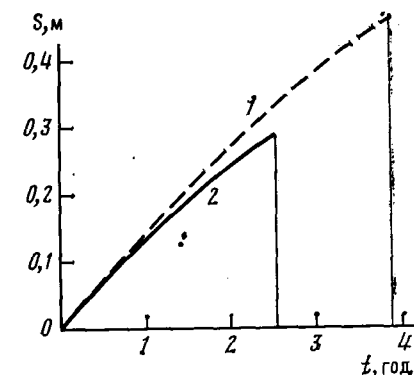


Рис. 3

Рис. 3. Отступление клифа во времени для случаев равноускоренной (1) и равномерной (2) подсыпки

равноускоренной подсыпке составляет 0,46 м, а при равномерной ($t = t_1$), оно равно 0,4 м, т. е. приходим к близким величинам. На рис. 2 и 3 показаны соответственно функции $W(t)$ и $S(t)$ для случаев равноускоренной (кривая 1) и равномерной (кривая 2) подсыпки.

Аналогичные расчеты, выполненные при $V_k = 8 \text{ м}^2/\text{год}$ (остальные все параметры прежние), дали следующие результаты: $\beta = 2,485 \text{ м}^2/\text{год}^2$, $t_1 = 3,22$ год, $t_2 = 0$, $T_\delta = 2,03$ год, объем равноускоренной подсыпки равен 12,9, равномерной — 16,22 м², отступление клифа для равноускоренной подсыпки $S(t)_1 = 0,39$, для равномерной $S(t)_1 = 0,33$ м.

Подобные расчеты для равноускоренной и равномерной подсыпок могут быть проведены и при более сложных зависимостях интенсивностей абразии и истирания от объема пляжеобразующего материала W .

Литература

1. Болтянский В. Г. Математические методы оптимального управления. М.: Наука, 1969. 408 с.
2. Есин Н. В. О роли обломочного материала в абразивном процессе.— Океанология, 1980, т. 20, вып. 1, с. 111—115.
3. Есин Н. В., Дмитриев В. А., Московкин В. М. Математическая модель эволюции береговой линии абразивного берега.— Докл. АН СССР, 1983, т. 270, № 1, с. 223—226.
4. Мамыкина В. А., Артюхин Ю. В. Природные аспекты охраны и защиты берегов Азовского моря.— В кн.: Литодинамические процессы береговой зоны южных морей и ее антропогенное преобразование. Л.: Гидрометеониздат, 1982, с. 60—72.
5. Пешков В. М. Некоторые проблемы защиты и оптимизации береговой зоны восточной части Черного моря.— Изв. Всесоюз. геогр. о-ва, 1983, т. 115, вып. 4, с. 300—310.
6. Сокольников Ю. Н., Горбатенко Е. Г., Калиновский А. В., Юрин О. С. Некоторые отрицательные факторы применения традиционной бунно-волноломной стратегии в береговой гидротехнике.— В кн.: Литодинамические процессы береговой зоны южных морей и ее антропогенное преобразование. Л.: Гидрометеониздат, 1982, с. 73—77.
7. Шуйский Ю. Д., Шевченко В. Я. Динамика берегов Черного моря в районе мыса Бурнас.— Геоморфология, 1975, № 4, с. 98—104.

ВНИИВО
Южное отделение Института океанологии
АН СССР

Поступила в редакцию
25.XII.1984